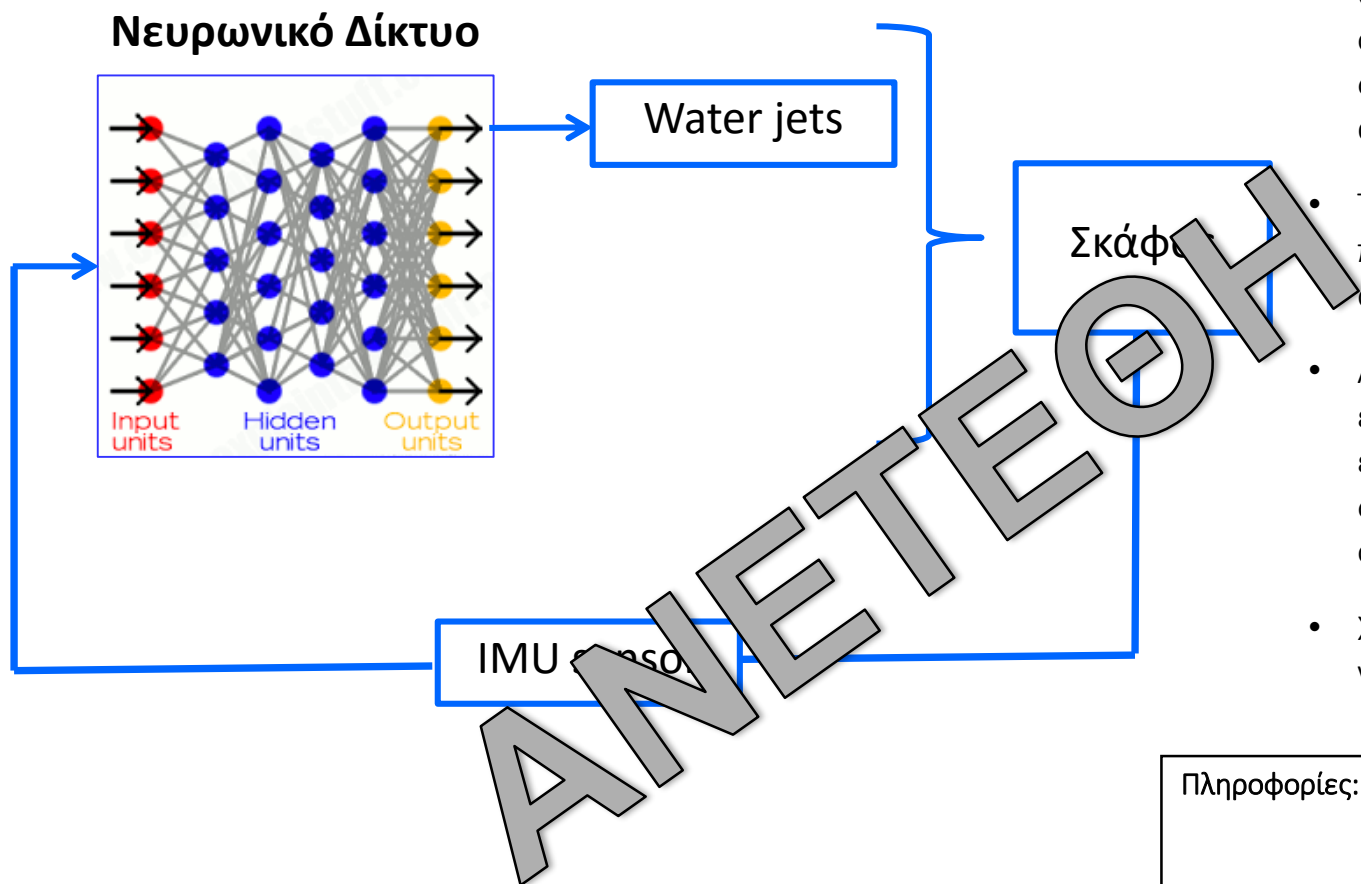


Έλεγχος Θέσης Σκάφους με Χρήση Νευρωνικού Δικτύου



- Θα σχεδιασθεί σύστημα ελέγχου θέσης σκάφους βασισμένος σε νευρωνικό δίκτυο, λαμβάνοντας δεδομένα από αισθητήριο τύπου IMU.
- Τα πειραματικά δεδομένα θα προέρχονται από πραγματικές δοκιμές σε θάλασσα.
- Αντικείμενο της εργασίας αυτής είναι η εξοικείωση με σχετικές έννοιες, η επιλογή αρχιτεκτονικής του νευρωνικού δικτύου και η υλοποίηση του συστήματος ελέγχου θέσης.
- Χρήση κατάλληλου λογισμικού για νευρωνικά δίκτυα.

Πληροφορίες: - Γεώργιος Παπαλάμπρου
Επίκουρος Καθηγητής ΕΜΠ
Τηλ. 210 7721 793
george.papalambrou@lme.ntua.gr